ОТКРЫТИЕ-ПОСТУЛАТ №4 SGDM И ПАТЕНТ №6: СУТОЧНЫЙ ПОЛЯРНЫЙ V-ОБРАЗНЫЙ СТЕНД ЧЕСНОКОВА ДЛЯ ИЗМЕРЕНИЯ СПИН-ГРАВИТОННОЙ ПОЛЯРИЗАЦИИ И КАЛИБРОВКИ ТЯГИ

Фундаментальная монография: Открытие-Постулат №4 (Вековая коаксиальная спин-гравитонная поляризация Земли и Мульти вселенной), столетняя хроника экспериментов (Миллер, Козырев, Лайтвейт, Gravity Probe B, Planck), Патент №6 (Полярный V-стенд с масляными интеграторами f > 50 Гц) и расчётные формулы суточного сидерического дрейфа (23 ч 56 мин)

Автор и патентообладатель:	Чесноков Юрий Александрович (Физико-технический факультет ДГУ, выпуск 1984 г., физик-исследователь, Президент НАП России)
Официальный приоритет:	06 октября 2026 г. • DOI: 10.5281/zenodo.23191063 (CERN / OpenAIRE, Женева)
Патентная база:	Открытие-Постулат №4 и Патент №6 (Суточный полярный V-образный стенд Чеснокова). Полный реестр патентов: https://multiverse.asistent-aiart.ru/interferometer.html
Официальный портал:	https://multiverse.asistent-aiart.ru/ | Контакты: europo1@yandex.ru, +7 (903) 652-90-14

Раздел 1. Фундаментальное открытие и Постулат №4 серии SGDM

Формулировка Постулата №4 (Чесноков Ю. А.): «Установлено неизвестное ранее фундаментальное свойство материальных тел и астрофизических объектов, заключающееся в том, что результирующий спин-гравитонный вектор ядерных ансамблей (Ng = A, s = 2) за счёт векового суточного вращения планет, звёзд и галактик принудительно поляризуется коаксиально единой полярной оси мира +Z (Ось Зла Вселенной / IC 1101 — Phoenix A), порождая анизотропию гравимагнитного взаимодействия, широтную зависимость эффективного веса вращающихся маховиков, дипольную анизотропию реликтового излучения и обеспечивая бестопливное взаимодействие гироскопических систем с метрикой вакуума».

Раздел 2. Столетняя история экспериментальных доказательств (1925–2026 гг.)

- 1. Дэйтон Миллер (1925–1933 гг.) — интерферометр с оптической базой 32 м провёл 200 000 замеров и зафиксировал суточный дрейф эфирного ветра v ≈ 8–10 км/с в направлении созвездия Дракона (вблизи оси мира +Z);
- 2. Николай Козырев (1950–1975 гг.) — рычажные весы и гироскопы фиксировали аномалию хода процессов строго при ориентации оси вращения на Полярную звезду (+Z);
- 3. Эрик Лайтвейт (1974) и Х. Хаясака (1989) — асимметричная потеря веса $\Delta W/W \approx 10^{-5}$ вращающихся роторов из Бериллия-9 строго при правом вращении соосно с Землёй;
- 4. Миссия NASA Gravity Probe B (2011) — криогенные гироскопы на полярной орбите доказали увлечение пространства Лензе–Тирринга (37.2 мс/год) вдоль оси вращения Земли;
- 5. Обсерватории WMAP и Planck (2005–2015) — открытие «Оси Зла» (CMB Axis of Evil) — коаксиальное выравнивание квадруполей реликтового фона (вероятность < 0.1%);
- 6. Астрофизика 2021–2026 (JWST, NANOGrav, CatWISE) — обнаружение полярного диполя распределения квазаров и низкочастотного гравитационно-волнового шума слияний чёрных дыр.

Раздел 3. Патент №6: Суточный полярный V-образный стенд Чеснокова

Стенд предназначен для прецизионного непрерывного измерения спин-гравитонной поляризации пространства, фильтрации вибраций двигателей и метрологической калибровки тяги безреактивных движителей (Патенты №3 и №4):
• V-образный двухлучевой подвес: Луч 1 ориентирован строго на Полярную звезду под углом широты φ к горизонтали (параллельно оси вращения Земли), Луч 2 — зеркально на Юг под углом α = 90° - φ к вертикали;
• Центральное сферическое кольцо с демпферами: фиксирует исследуемый ротор соосно Лучу 1;
• Масляные колбы-интеграторы: датчики помещены в кремнийорганическое масло вязкостью ν ~ 10 000 сСт, что полностью подавляет механические шумы моторов на частотах f > 50 Гц.

Раздел 4. Математический аппарат и расчётные формулы стенда

4.1. Разделение статической массы M_0 и динамической силы тяги F_SGDM:

$$M_0 = [(T_1 + T_2) \cdot \cos\alpha] / g, \quad F_SGDM = [T_2 - T_1] / [2 \cdot \cos^2\alpha] \qquad (1)$$

- M_0 — истинная статическая масса исследуемого модуля (кг);
- F_SGDM — чистая динамическая гравитонная сила тяги безреактивного модуля (Ньютоны, Н);
- T_1, T_2 — показания натяжения Северного (1) и Южного (2) датчиков стенда (Н);

- α = 90° - φ — угол наклона лучей подвеса к вертикали (для Москвы φ = 55.75°, α = 34.25°; для Воронежа φ = 51.67°, α = 38.33°);
- g = 9.8156 м/с² — местное ускорение свободного падения.

4.2. Формула 24-часового сидерического дрейфа и 12-месячной модуляции:

$$\Delta P(t) = F_SGDM \cdot \cos\varphi \cdot \cos(\Omega_З \cdot t) \cdot [1 + \varepsilon_орб \cdot \cos(\Omega_год \cdot t)] \quad (2)$$

- ΔP(t) — мгновенная разность показаний весов в процессе суточного вращения Земли (Н);
- Ω_З ≈ 7.292115 × 10^{-5} рад/с — угловая скорость вращения Земли (15°/час, звёздные сутки 23 ч 56 мин 04 с);
- ε_орб = v_орб / v_CMB = 29.78 / 627 ≈ 0.0475 (4.75%) — глубина 12-месячной орбитальной модуляции тяги при движении вокруг Солнца;
- Ω_год = 2π / 365.25 дн — частота годичного обращения Земли по орбите.

Раздел 5. Формула изобретения (Патент №6 SGDM)

1. Устройство для измерения гравитонной поляризации пространства и калибровки тяги безреактивных движителей, содержащее станину, подвес исследуемого объекта и регистрирующие датчики, отличающееся тем, что подвес выполнен в виде симметричной V-образной двухлучевой системы, первый луч которой ориентирован параллельно полярной оси вращения Земли под углом географической широты места (φ), а второй луч ориентирован зеркально в южном направлении под углом (90° - φ) к вертикали, при этом исследуемый вращающийся модуль закреплен в центральном сферическом кольце с возможностью юстировки его рабочей оси соосно первому лучу.
2. Устройство по п. 1, отличающееся тем, что регистрирующие датчики выполнены в виде прецизионных тензометрических весовых элементов, помещённых в герметичные колбы с кремнийорганической жидкостью вязкостью 5 000–20 000 сСт для подавления механических вибраций моторов на частотах f > 50 Гц и измерения чистого квазистатического гравитонного смещения.
3. Способ измерения по п. 1, отличающийся тем, что непрерывно регистрируют дифференциальную разность показаний двух лучей ΔP(t) = T_2(t) - T_1(t) на протяжении 24-часового сидерического цикла с выделением суточной гармоники, пропорциональной cosφ, и 12-месячной модуляции амплитудой ±4.75% за счёт орбитального движения Земли вокруг Солнца относительно реликтового фона.

Раздел 6. Связь с разделами Атласа и патентным комплексом SGDM

Разработанный V-стенд Чеснокова и Постулат №4 замыкают доказательную базу серии SGDM:
• В «Атласе ядерной топологии гравитонов» дано первопринципное обоснование изотопного подбора металлов для роторов (Бериллий-9, Алюминий-27, Тантал-181);
• В «Патенте №3» и «Патенте №4» представлена 4-роторная архитектура силовой установки с компенсацией момента L_Σ ≡ 0;
• В «Монографии бестопливной межпланетной космонавтики» проведён детальный расчёт полёта на Марс без расхода ракетного топлива;
• Патент №6 обеспечивает наземную эталонную метрологию и 100% верификацию тяги перед космическим запуском!

ЗАКЛЮЧИТЕЛЬНЫЙ ВЕРДИКТ:
Постулат №4 и Патент №6 Чеснокова Ю. А. объединяют 100 лет разрозненных физических аномалий (Миллер, Козырев, Лайтвейт, Gravity Probe B, Planck) в строгую метрологическую систему: суточный V-образный стенд с масляными интеграторами обеспечивает прямое измерение спин-гравитонной поляризации пространства и абсолютную калибровку безреактивных движителей SGDM.
Официальный DOI публикации: 10.5281/zenodo.23191063 • CERN / OpenAIRE